

Curriculum vitae Europass



INFORMAȚII PERSONALE

Nume / Prenume **DOROFTEI, Ioan**

Adresă(e)

Fax(uri) +40 232232337

E-mail(uri) ioan.doroftei@academic.tuiasi.ro idorofte@mail.tuiasi.ro

Naționalitate Română

Data nașterii

Sex Masculin

LOCUL DE MUNCĂ VIZAT

DOMENIUL OCUPAȚIONAL

Învățământ superior

EXPERIENȚA PROFESIONALĂ

Perioada Feb. 2003 – prezent

Funcția sau postul ocupat Profesor universitar

Activități și responsabilități principale

Profesor universitar, Universitatea Tehnică "Gheorghe Asachi" din Iași, Facultatea de Mecanică;
Director al Departamentului de Inginerie Mecanică, Mecatronică și Robotică (IMMR), din 2016;
Coordonator al programului de studiu licență ROBOTICĂ;
Coordonator al domeniului de studii de master MECATRONICĂ ȘI ROBOTICĂ;
Conducător de doctorat în domeniul „Inginerie mecanică”, din 1998 (3 teze susținute cu teme din domeniul roboticii, 7 doctoranzi în stagiul cu teme din același domeniu, 1 teză îndrumată în Franța, în domeniul roboților mobili cooperativi - profesor invitat la Universite Blais Pascal, Clermont-Ferrand, Franța, în perioada 2012-2015; membru al echipei de îndrumare al unui doctorand, Bassem Hichri; teză susținută pe 10 oct. 2015);
Responsabil științific al Centrului de cercetare Inginerie Mecanică și Mecatronică, în perioada 2010 - 2022;
Responsabil al Centrului de cercetare Mecatronică și Robotica, din 2022;
Responsabil al Colectivului de "Teoria Mecanismelor și Robotică", din 2012;
Membru al Senatului TUIASI, din 2016;
Membru al Consiliului Profesorat al Facultății de Mecanică, din 2012;
Membru al Consiliului departamentului IMMR, din 2012;
Membru al Consiliului Catedrei de Teoria Mecanismelor și Robotică, în perioada 2004 – 2012.

Numele și adresa angajatorului

Universitatea Tehnică "Gheorghe Asachi" din Iași, Facultatea de Mecanică, Catedra "Teoria Mecanismelor și Robotică", din 2012, Departamentul "Inginerie Mecanică, Mecatronică și Robotică"

Tipul activității sau sectorul de activitate

Activități de predare, aplicații la cursurile predate, coordonare proiecte de diploma și de disertație, cercetare științifică fundamentală și aplicativă, conducere doctorat

Perioada	Feb. 1999 - Feb. 2003
Funcția sau postul ocupat	Conferențiar universitar
Activități și responsabilități principale	Educație și cercetare
Numele și adresa angajatorului	Universitatea Tehnică "Gheorghe Asachi" din Iași, Facultatea de Mecanică, Catedra "Teoria Mecanismelor și Robotică"
Tipul activității sau sectorul de activitate	Activități de predare, aplicații la cursurile predate, coordonare proiecte de diploma și de disertație, cercetare științifică fundamentală și aplicativă
Perioada	Ian. 1999 - Dec. 2001
Funcția sau postul ocupat	Postdoctoral Fellow
Activități și responsabilități principale	Educație și cercetare
Numele și adresa angajatorului	Universitatea Liberă din Bruxelles, Departamentul de Inginerie Mecanică și Robotică
Tipul activității sau sectorul de activitate	Coordonarea unei echipe de tineri cercetători în robotică, aplicații la cursul "Sisteme Articulate – introducere în robotică" - Prof. Andre Preumont, coordonare proiecte de diplomă
Perioada	Sept. 1997 – Iulie 1998
Funcția sau postul ocupat	Șef de lucrări (asociat)
Activități și responsabilități principale	Educație și cercetare
Numele și adresa angajatorului	Universitatea de Medicină și Farmacie "Gr. T. Popa" Iași, Facultatea de Bioinginerie Medicală
Tipul activității sau sectorul de activitate	Șef colectiv Biomecanică; Activități de predare, aplicații la cursurile predate, cercetare științifică fundamentală și aplicativă
Perioada	Feb. 1995 - Feb. 1999
Funcția sau postul ocupat	Șef de lucrări
Activități și responsabilități principale	Educație și cercetare
Numele și adresa angajatorului	Universitatea Tehnică "Gheorghe Asachi" din Iași, Facultatea de Mecanică, Catedra "Teoria Mecanismelor și Robotică"
Tipul activității sau sectorul de activitate	Activități de predare, aplicații la cursurile predate, coordonare proiecte de diploma și de disertație, cercetare științifică fundamentală și aplicativă
Perioada	Oct. 1990 - Feb. 1995
Funcția sau postul ocupat	Asistent universitar
Activități și responsabilități principale	Educație și cercetare
Numele și adresa angajatorului	Universitatea Tehnică "Gheorghe Asachi" din Iași, Facultatea de Mecanică, Catedra "Teoria Mecanismelor și Robotică"
Tipul activității sau sectorul de activitate	Aplicații la cursurile predate de către colegii de catedră, coordonare proiecte de diplomă, cercetare științifică fundamentală și aplicativă
Perioada	Iunie 1990 - Oct. 1990
Funcția sau postul ocupat	Inginer proiectant
Activități și responsabilități principale	Proiectare constructivă
Numele și adresa angajatorului	Întreprinderea Mecanică Roman, Neamț, Atelier Proiectare Constructivă
Tipul activității sau sectorul de activitate	Activități de proiectare, mașini-unelte
Perioada	Nov. 1989 - Iunie 1990
Funcția sau postul ocupat	Inginer proiectant
Activități și responsabilități principale	Proiectare constructivă
Numele și adresa angajatorului	Întreprinderea Mecanică pentru Agricultură Botoșani, Atelier Proiectare
Tipul activității sau sectorul de activitate	Activități de proiectare matrițe pentru deformări plastice și dispozitive pentru tratamente termice
Perioada	Oct. 1986 – Sept. 1987
Funcția sau postul ocupat	Cadru didactic asociat
Activități și responsabilități principale	Educație
Numele și adresa angajatorului	Universitatea "Ștefan cel Mare" Suceava, Facultatea de Inginerie Mecanică
Tipul activității sau sectorul de activitate	Activități de predare, aplicații la cursul predat
Perioada	Aug. 1986 - Oct. 1989
Funcția sau postul ocupat	Inginer proiectant

Activități și responsabilități principale
Numele și adresa angajatorului
Tipul activității sau sectorul de activitate

EDUCAȚIE ȘI FORMARE

Perioada

Disciplinele principale studiate /
competențe profesionale dobândite
Numele și tipul instituției de învățământ
/ furnizorului de formare
Nivelul în clasificarea națională sau
internațională

Perioada

Calificarea / diploma obținută
Disciplinele principale studiate /
competențe profesionale dobândite
Numele și tipul instituției de învățământ
/ furnizorului de formare
Nivelul în clasificarea națională sau
internațională

Perioada

Calificarea / diploma obținută
Disciplinele principale studiate /
competențe profesionale dobândite
Numele și tipul instituției de învățământ
/ furnizorului de formare
Nivelul în clasificarea națională sau
internațională

Perioada

Calificarea / diploma obținută
Numele și tipul instituției de învățământ
/ furnizorului de formare
Nivelul în clasificarea națională sau
internațională

APTITUDINI ȘI COMPETENȚE PERSONALE

Limba maternă

Limbi străine) cunoscute

Autoevaluare

Nivel european (*)

Limba engleză

Limba franceză

Limba rusă

Competențe și abilități sociale

Proiectare constructivă

Întreprinderea de Mașini-Unelte Suceava, Atelier Proiectare Constructivă

Activități de proiectare mașini-unelte

Ian. 1999 - Dec. 2001

Stagiu postdoctorat în domeniul roboticii

Universite Libre de Bruxelles, Services des Construction Mecaniques et Robotique

ISCED 7

Feb. 1992 – Iunie 1998

Doctor inginer

Inginerie mecanica

Universitatea Tehnică "Gheorghe Asachi" din Iași

ISCED 8

Oct. 1981 – Iunie 1986

Inginer mecanic

Specializarea Utilaj Tehnologic, Media anilor de studii: 9.75; Examen de stat: 10; Media generală: 9.83, șef de promoție pe țară

Institutul Politehnic "Gh. Asachi" din Iași, Facultatea de Mecanica

ISCED 6

Sept. 1976 – Iunie 1980

Diploma bacalaureat

Liceul Electrocontact Botosani

ISCED 3

Română

Înțelegere				Vorbire				Scriere	
Ascultare		Citire		Participare la conversație		Discurs oral		Exprimare scrisă	
C1	Utilizator experimentat	C1	Utilizator experimentat	C1	Utilizator experimentat	B2	Utilizator independent	C1	Utilizator experimentat
B2	Utilizator independent	B2	Utilizator independent	B2	Utilizator independent	B2	Utilizator independent	A2	Utilizator elementar
A1	Utilizator elementar	B2	Utilizator independent	A1	Utilizator elementar	A1	Utilizator elementar	B2	Utilizator independent

(*) [Nivelul Cadrului European Comun de Referință Pentru Limbi Străine](#)

Adaptabil cu ușurință la schimbarea mediului de lucru, fapt dovedit și prin numeroasele colective în care am lucrat, inclusiv în străinătate; Sociabil; Adaptat pentru lucrul în echipă.

Competențe și aptitudini
organizatorice/manageriale

Aptitudini de a conduce o echipă, dobândite în coordonarea unor echipe de cercetare, a unei echipe de evaluare din cadrul CNATDCU, precum și în coordonarea unor societăți profesionale de prestigiu din România:

- Director al Departamentului Inginerie Mecanică, Mecatronică și Robotică, din aprilie 2016;
- Responsabil al Colectivului – catedrei - de "Teoria Mecanismelor și Robotică", din 2012;
- Coordonator executiv al Centrului de Cercetare în Inginerie Mecanică și Mecatronică, CCIMM, în perioada 2010-2022;
- Coordonator al Centrului de Cercetare în Mecatronică și Robotică, CCMM, din 2022;
- Membru al Consiliului Profesorat al Facultății de Mecanică, din 2012;
- Membru al Consiliului Departamentului Inginerie Mecanică, Mecatronică și Robotică, IMMR, din 2012;
- Membru al Consiliului Catedrei de Teoria Mecanismelor și Robotică, în perioada 2004 – 2012;
- Responsabil al unui grup de tineri cercetători în robotică, la Universitatea Liberă din Bruxelles, în cadrul stagiului postdoctorat, în perioada ian. 1999 – dec. 2001;
- Coordonator al programului de studiu licență ROBOTICĂ din Facultatea de Mecanică, din 1999;
- Responsabil colectiv Biomecanică, Universitatea de Medicină și Farmacie "Gr. T. Popa" Iași, Facultatea de Bioinginerie Medicală, în perioada 1997 – 1998;
- Vicepreședinte al Comisiei de Inginerie Mecanică, Mecatronică și Robotică și membru al Panelului 2 – Științe ingineresti, CNATDCU, februarie 2011 – iunie 2012;
- Membru al Comisiei de Inginerie Mecanică, Mecatronică și Robotică, CNATDCU, din iunie 2016;
- Președinte al Asociației Române de Teoria Mecanismelor și Mașinilor, Chair of Romania Member Organization for International Federation for the Promotion of Mechanism and Machine Science, în perioada 2013 - 2022;
- Prim Vicepreședinte al Societății de Robotică din România, din 2021
- Președinte al Filialei Iași, a Societății de Robotică din România, din 1996 și până în prezent (secretar al acestei filiale, în perioada 1994 – 1996);
- Membru al Comisiei 10 – Științe ingineresti I– experti permanenți ARACIS, în perioada ianuarie 2019 – noiembrie 2022.

Aptitudini de organizare, dobândite cu ocazia organizării a diverse evenimente științifice:

- Director de școală de vară pentru doctoranzi (Director of Summer School on Human-Machine Systems, Cyborgs, and Enhancing Devices, HUMASCEND 2012, Iași; Director of Social and Cognitive Robotics School, SOCORO 2010, Iași; Director of International School in Robotics and Intelligent Systems, ISRIS 2009, Iași);
- Membru în comitete de organizare conferințe (The 1st International Conference "Advanced Concepts in Mechanical Engineering", U.T. Iași, Fac. de Mecanica, 2004; The 3rd International Conference on Robotics, ROBOTICA 2006, Iași; The 2nd International Conference "Advanced Concepts in Mechanical Engineering", U.T. Iași, Fac. de Mecanica, 2006; The 3rd International Conference "Advanced Concepts in Mechanical Engineering", U.T. Iași, Fac. de Mecanica, 2008; The 4th International Conference "Advanced Concepts in Mechanical Engineering", U.T. Iași, Fac. de Mecanica, 2010; The 5th International Conference "Advanced Concepts in Mechanical Engineering", U.T. Iași, Fac. de Mecanica, 2012; 1st International Conference Modern Technologies in Industrial Engineering, ModTech2013; The 6th International Conference "Advanced Concepts in Mechanical Engineering", U.T. Iași, Fac. de Mecanica, 2014; 2nd International Conference Modern Technologies in Industrial Engineering, ModTech2014; 3rd International Conference Modern Technologies in Industrial Engineering, ModTech2015; Seminarul Național de Știința Mecanismelor și mașinilor, Iași, 2014; The 7th International Conference "Advanced Concepts in Mechanical Engineering", U.T. Iași, Fac. de Mecanica, 2016; 4th International Conference Modern Technologies in Industrial Engineering, ModTech2016; 5th International Conference Modern Technologies in Industrial Engineering, ModTech2017; The 8th International Conference "Advanced Concepts in Mechanical Engineering", U.T. Iași, Fac. de Mecanica, 2018; 6th International Conference Modern Technologies in Industrial Engineering, ModTech2018; 7th International Conference Modern Technologies in Industrial Engineering, ModTech2019; The 9th International Conference "Advanced Concepts in Mechanical Engineering", U.T. Iași, Fac. de Mecanica, 2020; 8th International Conference Modern Technologies in Industrial Engineering, ModTech2020; 9th International Conference Modern Technologies in Industrial Engineering, ModTech2021; 10th International Conference Modern Technologies in Industrial Engineering, ModTech2022
- Conference chairman (The 3rd International Conference on Robotics, ROBOTICA 2006, Iași; The 12th IFToMM International Symposium on Science of Mechanisms and Machines - SYROM'2017; The Joint International Conference of the 13th IFToMM International Symposium on Science of Mechanisms and Machines (SYROM) and the XXV International Conference on Robotics (ROBOTICS), SYROM & ROBOTICS 2022, Iași, Romania, November 17 – 18, 2022; 25th International Symposium on Measurement and Control in Robotics (ISMCR 2023), Iași,

Romania, September 21 – 22, 2023).

- Conference co-chairman (The Joint International Conference of the XIII International Conference on Mechanisms and Mechanical Transmissions (MTM) and the XXIV International Conference on Robotics (Robotics), Timișoara, Romania, October 14 – 16, 2020).

Competențe și aptitudini tehnice

Aptitudini creative și practice, foarte bune. Competențe tehnice dobândite în cadrul firmelor în care am lucrat în perioada stagiului în producție, în cadrul proiectelor de cercetare coordonate sau în care am participat ca și membru al echipei, precum și a activității de creație (inventică), probată prin numeroase brevete de invenție obținute.

Competență digitală

AUTOEVALUARE				
Procesarea informației	Comunicare	Creare de conținut	Securitate	Rezolvarea de probleme
Utilizator experimentat	Utilizator experimentat	Utilizator independent	Utilizator experimentat	Utilizator independent

Niveluri: Utilizator elementar - Utilizator independent - Utilizator experimentat
[Competențele digitale - Grilă de auto-evaluare](#)

Scrieți denumirea certificatului.

Utilizare cu ușurință a calculatorului, în scopul: proiectării și simulării 3D a sistemelor mecanice, programării de microcontrolere, editării de text, efectuării de prezentări, etc.

Permis de conducere

Categoria B

INFORMAȚII SUPLIMENTARE

Specializări, burse și alte mobilități în străinătate

- Bursă post-doctorat: 01.01.1999 – 31.12.2001: Stagiul post-doctorat (cercetare – didactic), Universitatea Liberă din Bruxelles, Departamentul de Inginerie Mecanică și Robotică.
- Bursă TEMPUS: 01.04.1995 - 30.06.1995: Mobilitate individuală TEMPUS, Universitatea Liberă din Bruxelles, Departamentul de Inginerie Mecanică și Robotică.
- Bursă «subside à savant», Université Libre de Bruxelles (cercetător invitat: bursa «subside à savant»): 01.10.1997 - 31.12.1997; 01.03.1997 - 31.05.1997; 01.02.1996 - 30.04.1996.
- Consultant extern: 01.07.2002 – 30.09.2002, Academia Militară Regală din Bruxelles, Laboratorul de Mecatronica și Robotică.
- Mobilitati SOCRATES/ERASMUS: 09.09.2014 – 17.09.2014: University of Minho, Mechanical Engineering Department, Guimarães, Portugal; 02.09.2014 – 09.09.2014: Royal Military Academy of Brussels (RMA), Belgium, Applied Mechanics Department, Mechatronics and Robotics Laboratory; 12.09.2013 – 19.09.2013: RMA, Belgium; 01.09.2012 – 08.09.2012: RMA, Belgium; 07.02.2011 – 12.02.2011: RMA, Belgium; 01.03.2010 – 05.03.2010: RMA, Belgium; 14.02.2009 – 20.02.2009: RMA, Belgium; 01.03.2007 – 31.03.2007: RMA, Belgium; 14.02.2007 – 28.02.2007: Universitatea Tehnică din Kaiserslautern, Laboratorul de Robotica, Germania; 15.07.2006 – 15.08.2006: Universitatea Liberă din Bruxelles, VUB, (în limba flamandă), Laboratorul de Inginerie Mecanică și Robotică; 25.04.2006 – 20.05.2006: Universitatea Tehnică din Kaiserslautern, Laboratorul de Robotica, Germania; 15.07.2005 – 31.08.2005: RMA, Belgium; 01.07.2004 – 31.08.2004: RMA, Belgium; 01.07.2003 – 31.08.2003: RMA, Belgium.
- Profesor invitat: Université Blaise Pascal, Clermont-Ferrand, Franța, 09.11.2014-22.11.2014; 12.10.2014-25.10.2014; 07.10.2013-19.10.2013; 01.04.2013-14.04.2013; 15.10.2012-28.10.2012.

Membru in comitete editoriale la jurnale in strainatate	<p>Associate Editor, ROBOTICA (https://www.cambridge.org/core/journals/robotica/information/editorial-board)</p> <p>Topic Editor, ACTUATORS (https://www.mdpi.com/journal/actuators/topic_editors)</p> <p>Guest Editor, ACTUATORS (https://www.mdpi.com/journal/actuators/special_issues/advanced_robots_actuators)</p> <p>Topic Editor, MATERIALS (https://www.mdpi.com/journal/materials/topic_editors)</p> <p>Guest Editor, MATERIALS (https://www.mdpi.com/journal/materials/special_issues/advance_materials_multifunctional_applications)</p> <p>European Journal of Mechanical and Environmental Engineering, Bruxelles, ISSN 0035-3612, editată de Belgian Society of Mechanical and Environmental Engineering.</p> <p>International Journal of Advance Robotics & Expert Systems (JARES).</p>
Membru in comitete editoriale la jurnale in tara	Bulletin of the Polytechnic Institute of Iași. Machine constructions Section, eISSN 2537-4869.
Membru in comitete comitete stiintifice laurnale in tara	<p>ROBOTICA & MANAGEMENT-International Journal, revista BDI, ISSN 1453-2069, editată de Societatea de Robotica din Romania.</p> <p>Bulletin of the Transilvania University of Brasov, Series I: Engineering Sciences.</p>
Recenzor laurnale	<p>IEEE Transactions on Robotics;</p> <p>IEEE Transactions on Mechatronics;</p> <p>IEEE Transactions on Industrial Electronics;</p> <p>IEEE Systems;</p> <p>IEEE Transactions on Cognitive and Developmental Systems;</p> <p>Robotics and Computer Integrated Manufacturing;</p> <p>International Journal of Advanced Robotic Systems;</p> <p>Robotica;</p> <p>Journal of Sensors;</p> <p>Robotics and Autonomous Systems;</p> <p>Journal of Mechanical Science and Technology;</p> <p>Assembly Automation;</p> <p>Journal of Bionic Engineering;</p> <p>Journal of Intelligent & Robotics Systems;</p> <p>Journal of Advanced Manufacturing and Processing;</p> <p>Electronics;</p> <p>Energies;</p> <p>Applied Sciences;</p> <p>Computer Speech and Language;</p> <p>Advances in Mechanical Engineering;</p> <p>Applied Mathematics and Mechanics;</p> <p>Computational Intelligence and Neuroscience;</p> <p>Archive of Mechanical Engineering;</p> <p>Drones;</p> <p>Mechanics & Industry;</p> <p>Mathematical Problems in Engineering;</p> <p>Machines;</p> <p>Acta IMEKO;</p> <p>Proceedings of the Romanian Academy – Series A;</p> <p>Romanian Journal of Technical Sciences;</p> <p>European Journal of Mechanical and Environmental Engineering;</p> <p>ROBOTICA & MANAGEMENT-International Journal;</p> <p>Frontiers in Energy Research;</p> <p>Frontiers of Mechanical Engineering;</p> <p>Intelligent Service Robotics;</p> <p>Robotics;</p> <p>Sustainability.</p>
Membru in organisme nationale ale MENCS	<ul style="list-style-type: none"> • Membru al Comisiei de Inginerie Mecanica, Mecatronica si Robotica, CNATDCU, din iunie 2016; • Membru al Comisiei 10 – Stiinte ingineresti I– experti permanenti ARACIS, in perioada ianuarie 2019 – noiembrie 2022; • Membru al Panelului 2 – Stiinte ingineresti, CNATDCU, februarie 2011 – iunie 2012; • Vicepresedinte al Comisiei de Inginerie Mecanica, Mecatronica si Robotica, Panel 2 – Stiinte ingineresti, CNATDCU, februarie 2011 – iunie 2012.

Apartenența la societăți/organizații științifice

- Membru asociat al Academiei de Științe Tehnice din România, Secția Inginerie Mecanică
- Presedinte al Asociației Române de Teoria Mecanismelor și Mașinilor, ARoTMM, afiliată la International Federation for the Promotion of Mechanism and Machine Science, IFToMM, în perioada 2013 - 2022;
- Prim-Vicepreședinte al Societății de Robotică din România, SRR, afiliată la International Federation of Robotics – IFR, din 2021;
- Președinte al Filialei Iași, a Societății de Robotică din România, SRR, din 1996 (secretar al acestei filiale, în perioada 1994 – 1996, membru în Conducerea Operativă a acestei societăți, în perioada 1994 - 1998;
- Membru al Comisiei de Cenzori, ModTech;
- Membru al International CBRNE Institute, Belgium, Explosives Knowledge Centre (E KC), din 2018;
- Membru al International Measurement Confederation – IMEKO, TC17 – Measurement in Robotics, din 2019;
- Reprezentant al Romaniei (Chair of Member Organization Romania) in International Federation for the Promotion of Mechanism and Machine Science – IFToMM, din 2013, member of Technical Committee for Linkages and Mechanical Controls, din 2019, member of Technical Committee for Robotics and Mechatronics, din 2019.

Viziting Professor

- Universite Blais Pascal, Clermont-Ferrand, Franta, 09.11.2014-22.11.2014;
- Universite Blais Pascal, Clermont-Ferrand, Franta, 12.10.2014-25.10.2014;
- Universite Blais Pascal, Clermont-Ferrand, Franta, 07.10.2013-19.10.2013;
- Universite Blais Pascal, Clermont-Ferrand, Franta, 01.04.2013-14.04.2013;
- Universite Blais Pascal, Clermont-Ferrand, Franta, 15.10.2012-28.10.2012.

Publicații

267, total, din care:

Lucrări publicate în jurnale de circulație internațională, 81 (20 ca prim autor, 36 ca autor corespondent), din care: 54 în jurnale cotate/indexate WOS, 26 indexate în alte baze de date, 1 în alte reviste internaționale; Capitole în volume publicate în strainatate, 19 (1 ca unic autor, 5 ca prim autor, 4 ca autor corespondent), din care: 13 indexate WOS, Lucrări publicate în reviste naționale, 58 (7 ca unic autor, 28 ca prim autor, 18 ca autor corespondent), din care: 23 în reviste indexate în baze de date (recunoscute CNCSIS de categoria B+3 ca unic autor, 5 ca prim autor), 33 în reviste recunoscute CNCSIS de categoria B (2 ca unic autor, 20 ca prim autor), 2 în alte reviste de specialitate (1 ca unic autor, 1 ca prim autor), Lucrări comunicate și publicate în volumele unor conferințe internaționale, 58 (6 ca unic autor, 17 ca prim autor, 6 ca autor corespondent), din care: 26 indexate ISI (2 ca unic autor, 10 ca prim autor), 10 în alte baze de date internaționale, Lucrări comunicate și publicate în volumele unor conferințe naționale, 21 (6 ca unic autor, 10 ca prim autor, 2 ca autor corespondent), Lucrări comunicate la workshop-uri internaționale, 8 (2 ca unic autor, 2 ca prim autor), Rapoarte interne în stagiile efectuate în strainatate, 7 (6 ca unic autor, 1 ca prim autor), Cărți și manuale, 14 (6 ca unic autor, 1 ca prim autor), din care: 10 în edituri recunoscute CNCSIS (4 ca unic autor, 1 ca prim autor – sub tipar), 2 pe plan local, 2 în format electronic, Editor de proceedings, 13 (10 ca editor principal), din care: 2 (prim editor) în Springer, 7 în alte edituri din strainatate (3 indexate WOS – 2 ca prim editor), 4 (prim editor) în edituri naționale.

Selectiv:

I. Doroftei, Arhitectura și cinematica roboților, 210 pag., Editura Tehnica, Științifică și Didactică CERMI, Iași, 2002, ISBN 973-8188-39-3; I. Doroftei, Robotica, Vol. 2, 200 pag., Ed. Tehnica, Științifică și Pedagogică CERMI, Iași, 2006, ISBN 973-667-148-7; I. Doroftei, Robotica, Vol. 1, 200 pag., Ed. Tehnica, Științifică și Pedagogică CERMI, Iași, 2005, ISBN 973-667-105-4; I. Doroftei, Introducere în roboți pășitori, 175 pag., Editura Tehnica, Științifică și Pedagogică CERMI, Iași, 1998, ISBN 973-984-43-9-1; B. Hichri, L. Adouane, J.-C. Fauroux, I. Doroftei, Y. Mezouar, Design of cooperative mobile robots for co-manipulation and transportation tasks, Robotics and Computer Integrated Manufacturing, 57 (2019), pp. 412-421; B. Hichri, L. Adouane, J.-C. Fauroux, Y. Mezouar, I. Doroftei, (2019) "Flexible co-manipulation and transportation with mobile multi-robot system", Assembly Automation, Vol. 39, No. 3; B. Hichri, L. Adouane, J.-C. Fauroux, Y. Mezouar, I. Doroftei, Cooperative Lifting and Transport by a Group of Mobile Robots, International Symposium on Distributed Autonomous Robotic Systems, DARS 2014, At Daejeon, Korea, Volume: Springer Tracts in Advanced Robotics, 2014; B. Hichri, J.-C. Fauroux, L. Adouane, I. Doroftei, Y. Mezouar, Lifting Mechanism for Payload Transport by Collaborative Mobile Robots, P. Flores and F. Viadero (eds.), New Trends in Mechanism and Machine Science, Mechanisms and Machine Science 24, Springer International Publishing, pp. 157-165, 2014 DOI 10.1007/978-3-319-09411-3_17; F. Adascalitei, I. Doroftei, D. Lefeber, B. Vanderborght, Conceptual Design of an Expressive Robotic Head, I. Visa (Ed.) Mechanisms and Machine Science, Vol. 18 (The 11th IFToMM International Symposium on Science of Mechanisms and Machines Mechanisms and Machine Science), Springer International Publishing, pp.51-58, 2013; I. Doroftei, I. Ion, Design and Locomotion Modes of a Small Wheel-Legged Robot, Nature-Inspired Mobile Robotics, Edition: 2013, Chapter: Design and locomotion modes of a small wheel-legged robot,

Publisher: World Scientific Publishing Co. Pte. Ltd., Editors: Kenneth J. Waldron, Mohammad O. Tokhi, Gurvinder S. Virk, Proceedings of the Sixteenth International Conference on Climbing and Walking Robots, CLAWAR 2013, Sydney, Australia, 14 – 17 July 2013, pp. 609-616; I. Doroftei, F. Adascalitei, From Educational Robotics Towards Social Robots, D. Pislă, H. Bleuler, A. Rodic, C. Vaida, A. Pislă (Eds.), New Trends in Medical and Service Robots: Theory and Integrated Applications, Springer International Publishing, pp.117-130, 2013; Cap3 Y. Baudoin, M. K. Habib, I. Doroftei, Mobile Robotics Systems For Humanitarian De-Mining And Risky Interventions, Part I - Chapter 1 in Using Robots in Hazardous Environments: Landmine Detection, De-mining and Other Applications, Editors Y. Baudoin and M. K. Habib, Woodhead Publishing Ltd, 2010; I. Doroftei, V. Grosu, V. Spinu, Omnidirectional Mobile Robot – Design and Implementation, Chapter 29 in Bioinspiration and Robotics - Climbing and Walking Robots, Editor Maki K. Habib, Published by Advanced Robotic Systems International (Viena) and I-Tech, 2007, pp. 511-529; I. Doroftei, B. Stirbu, Application of Ni-Ti shape memory alloy actuators in a walking micro-robot, MECHANIKA, Volume 20(1), pp. 70-79, 2014; C. M. Racu (Cazacu), I. Doroftei, An Overview on Ankle Rehabilitation Devices, Advanced Materials Research Vol. 1036 (2014) pp 781-786, Trans Tech Publications, Switzerland, 2014; I. Conduraru, I. Doroftei, A. Conduraru (Slatineanu), A Mobile Robot with Modified Mecanum Wheels, Advanced Materials Research Vol. 1036 (2014) pp 775-780, Trans Tech Publications, Switzerland, 2014; A. Conduraru (Slatineanu), I. Doroftei, I. Conduraru, Design and Kinematic Aspects of a Hybrid Locomotion Robot, Advanced Materials Research Vol. 1036 (2014) pp 764-769, Trans Tech Publications, Switzerland, 2014; I. Doroftei, R. Malherbe, G. Bred, Y. Baudoin, I. Conduraru, Remote Controlled Wheeled Mobile Robot for Humanitarian Demining Purposes, Applied Mechanics and Materials Vol. 658 (2014) pp 618-625, Trans Tech Publications, Switzerland, 2014; I. Doroftei, Y. Baudoin, A concept of walking robot for humanitarian demining, Industrial Robot: An International Journal, Vol. 39, Iss: 5, 2012, pp.441 – 449; E. Colon, P. Hong, J.-C. Habumuremyi, I. Doroftei, Y. Baudoin, H. Shali, D. Milojevic, J. Weemaels, An Integrated Robotic System for Antipersonnel Mines Detection, Control Engineering Practice, Pergamon Press, Elsevier Science Ltd., Vol. 10, No. 11, 2002, pp. 1283-1291; A. Preumont, P. Alexandre, I. Doroftei, F. Goffin, A Conceptual Walking Vehicle for Planetary Exploration, Mechatronics, Elsevier Science, Great Britain, 1997, Vol. 7, No. 3, 287-296; Hichri, B., Adouane, L., Fauroux, J. C., Mezouar, Y., & Doroftei, I., "Cooperative Mobile Robot Control Architecture for Lifting and Transportation of Any Shape Payload." Distributed Autonomous Robotic Systems. Springer Japan, 2016. 177-191.

Citări ale publicațiilor proprii, în străinătate (fara autocitari)

- Peste 1000 total (fara autocitari), din care: peste 300 în jurnale indexate WOS, peste 300 în volume indexate WOS, peste 200 în jurnale indexate în alte baze de date, 10 în teze de doctorat din străinătate, 11 în disertatii din străinătate, 126 în alte jurnale sau volume internationale.
- Indice Hirsch: Google Scholar 16 (https://scholar.google.com/citations?user=6N3Wn_YAAAAJ&hl=ro); Web of Science, 9 (<https://www-webofscience-com.am.e-nformation.ro/wos/woscc/citation-report/d2b293d8-f82f-49c2-ba00-9bd2f295bd85-2b865f9f>); Scopus, 13 (<https://www-scopus-com.am.e-nformation.ro/authid/detail.uri?authorId=6507636362>).

Brevete de invenție

12 brevete, indexate în baze de date internaționale (1 ca unic inventator; 8 ca prim inventator).

Granturi/contracte de cercetare

19 (13 naționale - 3 ca director, 1 ca responsabil echipa UTI; 6 internaționale - 2 ca responsabil echipă UTI).

Granturi pentru organizare de manifestari stiintifice sau scoli de vara

3 (3 ca director, 1 pentru o scoala de vara internationala; 2 pentru manifestari stiintifice internationale).

Expert evaluator proiecte CNCSIS, ANSTI, UEFISCDI

2003 - prezent.

Conferinte invitate

- I. Doroftei, Expressing Emotions in Social Robotics, The 7th edition of the Scientific Conference organized by the Doctoral Schools of "Dunărea de Jos" University of Galati (SCDS-UDJG), on 13th and 14th of June 2019, in Galati, Romania
- I. Doroftei, IFMA International Days, Clermont-Ferrand, Franta, octombrie 2014;
- I. Doroftei, Biomimetic Walking Robots, From Biological Systems Inspiration to Robotic Structures - International Exploratory Workshop, July 05 – July 07, 2012, Craiova, Romania;
- I. Doroftei, Building mini-robots for educational purposes: an approach to the increasing use of mobile robots in real applications, New Trends in Medical and Service Robots - International Exploratory Workshop, June 30 – July 01, 2012, Cluj-Napoca, Romania;
- I. Doroftei, IFMA International Days, Clermont-Ferrand, Franta, 20-23 ianuarie 2010;

Conferinte invitate	<ul style="list-style-type: none"> I. Doroftei, Mobile Mini-Robots for Educational Purposes – keynote speech, The 15th International Symposium on Measurement and Control in Robotics, ISMCR 2005, November 08-10, 2005, Brussels, Belgium; I. Doroftei, Designing Aspects of omni-directional mobile platforms (invited paper), Seminarul de Mecatronica, 15 Mai 2007, U.T. Cluj-Napoca. (Seminarul de Mecatronica organizat cu ocazia finalizarii proiectului de cercetare dezvoltat in comun cu Universitatea Duisburg, Departamentul de Mecatronica si finantat de Fundatia Alexander von Humboldt).
Diplome/Premii/distincții	<ul style="list-style-type: none"> Premiere articole UEFISCDI, PN-III-P1-1.1-PRECISI-2019-35863, Design of cooperative mobile robots for co-manipulation and transportation tasks, ROBOTICS AND COMPUTER-INTEGRATED MANUFACTURING; Premiere brevete UEFISCDI, PN-III-P1-1.1-PRECBVT-2019-2269, Vehicul cu patru roti omnidirectionale; Premiere brevete UEFISCDI, PN-III-P1-1.1-PRECBVT-2017-0045, Microrobot mobil cu locomotie hibridă Premiere brevete UEFISCDI, PN-III-P1-1.1-PRECBVT-2017-0243, Microrobot pășitor biomimetic; Diploma si Medalia de aur pentru “Mobile Robots”, EUROINVENT, Iași, 2015; Diploma si Medalia de aur pentru “Mobile Microrobot with Hybrid Locomotion”, EUROINVENT, Iași, 2017; Premiul special OSIM pentru “Microrobot mobil cu locomotie hibrida”, Salonul International INVENTICA 2017; Diplomă de onoare pentru contributia adusa in procesul de devenire si crestere a prestigiului Facultatii de Bioinginerie Medicala, UMF G.T. Popa, Iași, 2014; Diplomă de recunoaștere a meritelor pentru colaborare, AIA (Association of Engineers from Faculty of Politechnics, Royal Military Academy), Bruxelles, 2008; Diplomă pentru recunoașterea coordonării de studenți în competiția “Open Doors”, Continental, Iași, 2016; Diplomă pentru recunoașterea coordonării de studenți în competiția “Open Doors”, Continental, Iași, 2014; Diplomă pentru recunoașterea coordonării de studenți în competiția “Open Doors”, Continental, Iași, 2013; Diplomă pentru recunoașterea coordonării de studenți în competiția “Open Doors”, Continental, Iași, 2008; Diplomă de excelență “Gh. Asachi”, pentru merite deosebite în favoarea Colegiului Național “Gh. Asachi” Botoșani, 2003; Premiul I, la concursul pe meserii, “Sculeri matrițeri”, faza zonală – Moldova, Bacău, 1980; Mențiune, la concursul pe meserii, “Sculeri matrițeri”, faza pe țară, Brașov, 1980.
Alte activități	<p>Pe plan internațional</p> <p>Expert evaluator pentru Comisia Europeana (5 granturi evaluate in 2016, in cadrul programului Horizon 2020 – H2020-2016-2017, SC1-PM-09-2016);</p> <p>Member of the Project Advisory Board for FP7-Toolbox Implementation for removal of Anti-Personnel Mines, Submunitions and Uxo, TIRAMISU, 2012-2015, Coordinator, Prof. Yvan Baudoin, Royal Military Academy of Brussels, Grant Agreement number 284747;</p> <p>Membru în comisii doctorat (3, din care: 2 Vrije Universiteit Brussel, 1 Universite Blaise Pascal, Clermont-Ferrand); Cercetător invitat (a se vedea stagiile de cercetare); Profesor invitat (a se vedea cele prezentate anterior).</p> <p>Pe plan național</p> <p>Auditor intern Sisteme de Management al Calitatii pentru Dispozitive Medicale, din 2022; Numărul de teze de doctorat susținute sub îndrumare: 3 (2011, 2013, 2020); Numărul de proiecte de diploma (licență) îndrumate: 112 (3 in strainatate); Numărul de disertații îndrumate: 53; Numărul de cercuri științifice îndrumate: 53; Numărul de studenți trimiși/primiți în programe ERASMUS: 60; Membru în comisii de Doctor Honoris Causa: Prof. Yvan BAUDOIN, Academia Militara Regala din Bruxelles, Prof. Ion VIȘA, Universitatea Transilvania din Brașov, Prof. Dan ELIEZER, Ben-Gurion University of Negev, Israel; Membru în comisii doctorat: 29; Membru în comisii de concurs pe posturi didactice: 35; Membru în comisii de abilitare: 11; Expert evaluator, CNCSIS, CEEX, PNCDI II; Membru în comisii pentru susținerea examenelor și referatelor de doctorat; Membru în comisii de licență și disertație.</p>

Rezumat al carierei

Mi-am început cariera, ca inginer mecanic, în cadrul Întreprinderii de Mașini-Unelte Suceava, lucrând ca proiectant în Atelierul de Proiectare Constructivă și fiind șef de proiect la o linie flexibilă de fabricat pistoane. În anul universitar 1986-1987 am fost cadru didactic asociat (asistent) la Facultatea de Inginerie Mecanică a Universității "Ștefan cel Mare" din Suceava. În oct. 1989 m-am transferat (prin concurs) la Întreprinderea Mecanică pentru Agricultură din Botoșani, unde am desfășurat activitate de proiectare, iar în iunie 1990 am plecat la Întreprinderea Mecanică Roman, Jud. Neamț, în cadrul Atelierului de Proiectare Constructivă Strung-Carusel.

În octombrie 1990 am primit o ofertă pentru o poziție de asistent universitar la Universitatea Tehnică "Gheorghe Asachi" din Iași, Facultatea de Mecanică, Catedra de Organe de Mașini și Mecanisme (colectivul de Mecanisme, ulterior Catedra de Teoria Mecanismelor și Robotică, în prezent Departamentul de Inginerie Mecanică, Mecatronică și Robotică). Am rămas în aceeași catedră, ocupând poziția de Șef lucrări (feb. 1995 – ian. 1999), Conferențiar universitar (feb. 1999 – ian. 2003) și Profesor universitar (din feb. 2003 până în prezent), conducător de doctorat din anul 2008. În tot acest timp, am fost titular al unor discipline ca: Mecanisme, Mecatronică, Arhitectura și cinematica roboților, Robotică, Bazele roboticii, Roboți mobili, Uniformizarea mișcării și echilibrarea mecanismelor, Robotică medicală, etc.

Activitatea doctorală, desfășurată între anii 1992-1998, sub îndrumarea d-lui Prof. V. Merticaru, s-a concretizat cu susținerea tezei "Cercetări teoretice și experimentale asupra unor mecanisme din structura roboților", în mai 1998, mare parte a cercetărilor fiind efectuate la Université Libre de Bruxelles, Belgique, Service des Constructions Mécaniques et Robotique.

În anul universitar 1997-1998 am fost cadru didactic asociat la Facultatea de Bioinginerie Medicală, Universitatea de Medicină "Grigore T. Popa" din Iași, suplinind și funcția de șef al catedrei de Biomecanică.

În anul 1995 am obținut o mobilitate individuală TEMPUS la Université Libre de Bruxelles, Belgique, Service des Constructions Mécaniques et Robotique (Prof. André Preumont). În timpul acestui stagi, am dezvoltat structura mecanică a unui robot pășitor de mici dimensiuni (numit IOAN). Acesta a fost începutul unei colaborări cu Prof. Preumont, ce s-a concretizat în alte trei mobilități de scurtă durată (bursă "subside a savant"), a câte trei luni fiecare (feb. – aprilie 1996; martie – mai 1997; oct. – dec. 1997) și un stagi post-doctorat de trei ani, în perioada ian. 1999 – dec. 2001. În timpul stagiului post-doctorat am fost liderul unui grup de cercetare în robotică (Robotized Humanitarian Demining Project – WG3), colaborând cu Academia Militară Regală din Bruxelles (Prof. Yvan Baudoin). În acest stagi, grupul de cercetare menționat a dezvoltat o serie de roboți mobili: TriDem1, TriDem2, Hellypipe, Spidy, AMRU5). De asemenea, am desfășurat activitate didactică, ca asistent al Prof. Preumont la disciplina de Introducere în Robotică.

La întoarcerea în țară, în ianuarie 2002, am început dezvoltarea unui mic laborator de robotică, pentru activități didactice și de cercetare, în cadrul Catedrei de Teoria Mecanismelor și Robotică (în prezent, Departamentul de Inginerie Mecanică, Mecatronică și Robotică) din Universitatea Tehnică "Gheorghe Asachi" din Iași, unde sunt coordonatorul programului de licență ROBOTICĂ. Începând cu anul 2014, cu sprijinul conducerii Facultății de Mecanică, am obținut un spațiu pentru dezvoltarea unui al doilea laborator (Roboți Mobili).

În perioada iunie 2002 – sept. 2002, am fost invitat ca și consultant extern la Academia Militară Regală Bruxelles, Laboratorul de Mecatronică și Robotică. Au urmat, anual, numeroase stagii SOCRATES/ERASMUS la Academia Militară Regală Bruxelles, Universitatea Tehnică din Kaiserslautern (Germania), Universitatea Liberă din Bruxelles (limba flamandă), Universitatea Mhno, Guimaraes, Portugalia.

Din anul 2016, sunt Director al Departamentului de Inginerie Mecanică, Mecatronică și Robotică din Universitatea Tehnică "Gheorghe Asachi" din Iași.

Sunt autor și coautor al unui număr mare de articole (majoritatea în domeniul roboticii), publicate în jurnale din țară și din străinătate sau în volume ale unor manifestări științifice consacrate, precum și al unui număr de manuale și cărți, cum ar fi: Introducere în roboți pășitori; Arhitectura și cinematica roboților; Robotică – vol I; Robotică – vol. II; Uniformizarea mișcării și echilibrarea mecanismelor; Introducere în cinematica și dinamica roboților; Introduction à la robotique; Mecanisme cu patru elemente; Roboți industriali, sisteme și tehnologii de fabricație robotizată, etc.

Am fost implicat în multe contracte de cercetare, la universitatea noastră sau în străinătate, majoritatea în domeniul roboticii.

Referinte

Prof. Andre Preumont, Université Libre de Bruxelles; Prof. Yvan Baudoin, Royal Military Academy of Brussels; Prof. Dirk Lefeber, Vrije Universiteit, Brussel; Prof. Karsten Berns, Technical University of Kaiserslautern, Assoc. Prof. Jean-Christophe Fauroux, IFMA Clermont-Ferrand.